

연수 제안서

연구 분야	메카트로닉스(액추에이터 개발)
연구 과제명	스마트 액추에이터 기반 고토크 모터 개발
연수 제안 업무	모터 구동부 기구 설계, 제어 및 특성 평가
<p>(연수 내용)</p> <ul style="list-style-type: none">- 압전소자, 형상기억합금과 같은 스마트 액추에이터를 이용하여 고토크 회전형 모터를 개발함.- 기구설계 관련: 직선 운동을 고토크 회전 운동으로 변환시키는 트랜스미션 메커니즘을 설계하여 모터를 구현함.- 전장부 설계 관련: 모터를 구동하기 위한 모터드라이버의 전장부를 설계하여 구현함.- 제어 및 특성평가업무: 구현된 모터의 토크 출력 특성, 위치 결정 특성, 주파수 응답 특성 등을 실험을 통해 정량적으로 평가함. 제어기를 모터에 적용하여 구동 특성을 향상시키는 연구를 진행함.	
<p>소속 부 서 : 로봇연구단</p> <p>연수 책임자 : 황동현</p>	