


연수 제안서

교내번호: 0501

연구 분야	HCI/HRI 및 로봇 지능
연구 과제명	- 원격 사용자간 협업을 위한 손 기반 Seamless CoUI 기술 개발(글로벌프런티어)
연수 제안 업무	- 가상현실 공간에서의 인터랙션 및 인터페이스 기술 구현
<p>(연수 내용)</p> <p>- 가상현실 공간에서의 3D Hand Interaction 기술에 대한 이해를 바탕으로 사용자 인터페이스 및 인터랙션 프로그램 구현을 수행하도록 함.</p>	
<p>소속 부서 :로봇미디어연구소,로봇연구단</p> <p>연수 책임자: 박 정 민</p>	

연수 제안서

군트번호: 0501

연구 분야	블록체인 기반 스마트 인터랙션 기술
연구 과제명	1. 스마트 웰페어를 위한 디지털 caregiver; 2. 비대칭 협업을 지원하는 3D 프린팅 기반 무 기체계 쾌속 유지보수 플랫폼 기술
연수 제안 업무	
<p>(연수 내용)</p> <p>이디리움, 하이퍼레저 등 블록체인 기반 컴퓨팅 환경 구축을 통한 IoT 및 물리환경의 웹바이징 기술 개발에 참여, 데이터 security와 개인의 프라이버시와 기록의 무결성을 보장하는 리빙랩 환경에서의 Seamless 스마트 인터랙션 연구</p>	
<p>소속 부 서 : 영상미디어연구단</p> <p>연수 책임자 : 고 희 동 </p>	

연수 제안서

교내번호: 0501

연구 분야	증강현실 협업
연구 과제명	비대칭 협업을 지원하는 3D 프린팅 기반 무기체계 쾌속 유지보수 플랫폼 기술
연수 제안 업무	유지보수 현장의 증강현실 협업 콘텐츠 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>제품 또는 무기체계 유지보수를 위한 증강 및 가상 현실 콘텐츠를 개발에 참여, 증강현실 협업 기능을 활용한 원격 3D 프린팅 및 제품 유지보수 상황에 필요한 가상현 실, 증강현실 기술 개발에 참여하고 3D 프린팅 활용 유지보수에 적용하는 사례 개발에 참여.</p>	
<p>소속 부 서 : 영상미디어연구단</p> <p>연수 책임자 : 유병현 (인)</p>	

연수 제안서

근로번호: 0502

연구 분야	로봇설계 및 제어
연구 과제명	Cas-X를 위한 Side-Bot 구현기술 개발
연수 제안 업무	로봇제작, 모터제어, 제어시스템 구축 등

(연수 내용)

Human assistive robot 의 상체몸통 및 상지(어깨관절 및 팔꿈치 관절을 포함한 팔)를 설계하고, 각 관절모터의 움직임을 제어함, 이 외에 독창적인 로봇동작 메커니즘을 적용하고 결과성능을 실험적으로 확립함.

소속 부 서 : 지능로봇연구단

연수 책임자 : 임세혁

연수 제안서

군번: 10502

연구 분야	신경전극관련 수술도구 설계 및 동물실험
연구 과제명	생체신호 기반 제어기능을 갖는 bionic arm 시스템 인테그레이션
연수 제안 업무	수술기구 제작 및 동물실험

(연수 내용)

쥐의 말초신경에서 나오는 생체신호를 신경전극을 이용하여 측정하고, 수술과정을 용이하게 하는 삽입도구를 개발/수정/보완함. 이를 미세수술로봇의 말단기구부에 통합함.

소속 부 서 : 지능로봇연구단

연수 책임자 : 임세혁

연수 제안서 군트번호: 0502

연구 분야	사회적 대화 생성 기술
연구 과제명	생각만으로 실생활 기기 및 AR/VR 디바이스를 제어하는 비침습 BCI 통합 뇌인지컴퓨팅 SW 플랫폼 개발
연수 제안 업무	사회적 대화 생성을 위한 대화 데이터 분석
<p>(연수 내용)</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. WoZ 기반 사회적 대화 생성 데이터 취득 실험 디자인 2. 대화 데이터에서 사회적 대화 큐 분석 3. 사회적 대화 생성 모델 개발 4. 사회적 대화 생성 모델의 인간-로봇 상호작용 실험 적용 및 평가 	
<p>소속 부 서 : 로봇연구단</p> <p>연수 책임자 : 임윤섭</p>	