

## 연수 제안서

연구 분야	실내항법 및 멀티콥터 시스템
연구 과제명	보행자/차량/멀티콥터용 항법시스템 기술 개발
연수 제안 업무	실내항법 및 멀티콥터시스템 관련 연구

(연수 내용)

모바일 시대에서 가장 중요한 정보 중 하나인 위치 정보 인식을 위해 현재는 위성항법 시스템(GPS)을 주로 사용하는데, GPS는 실내 및 도심지에서 작동에 많은 문제를 안고 있음.

본 연구팀에서는 실내, 터널, 지하 등 GPS가 동작하지 않는 환경에 대해 보행자/차량/멀티콥터를 위한 위치인식 기술을 연구함.

또한 재난재해 상황에서 멀티콥터를 운용하기 위한 특별한 멀티콥터 시스템에 대한 연구를 진행하고 있음.

○ 실내항법 연구

- 보행자/차량/멀티콥터용 실내외 위치인식 기술 연구
- 실내, 터널, 지하 등 GPS가 동작하지 않는 환경에 대한 위치인식 기술 연구
- 자율주행 차량의 seamless 위치 인식 기술 연구

○ 멀티콥터 시스템 연구

- 재난재해 상황에 투입하기 위한 멀티콥터 시스템 연구
- 실내투입용 멀티콥터 및 측위 기술 연구

소속 부 서 : 센서시스템연구센터

연수 책임자 : 이택진