

연수 제안서(Training Proposal)

연구 분야 (Reseah Fields)	로봇지능
연구 과제명 (Project Title)	클라우드에 연결된 개별 로봇 및 로봇그룹의 작업 계획 기술
연수 제안 업무 (Training Proposal Work)	로봇 모바일-매니퓰레이터의 태스크 및 모션 계획 기술 개발
<div>(연수 내용)</div> <div><div>* 클라우드에 연결된 로봇의 태스크 및 모션 계획 기술 개발</div><div><div>. 클라우드에 연결된 로봇 그룹의 태스크 분배 및 경로계획(Multi-Agent Path Finding(MAPF)) 알고리즘 개발</div><div>. ROS 패키지 개발 및 로봇 시스템 통합</div></div></div> <div>* 연수기간 : 2022.04.01. ~ 2022.12.31. (이후 연장 가능)</div>	
<div>소속 센터/단 명(Center) : 지능로봇연구단</div> <div>연수 책임자(Advisor) : 김 창 환</div>	