

## 연수 제안서(Training Proposal)

|  |                                 |
|--|---------------------------------|
| 연구 분야<br>(Research Fields)   | 웨어러블 로봇공학                       |
| 연구 과제명<br>(Project Title)  | 디지털 지원 미세수술 및 의료인력 지원 로봇 기술 개발  |
| 연수 제안 업무<br>(Training Proposal Work)   | 기구 설계 및 제작, 역학 해석, EMG 측정 인체 실험 |
| <p>- 연수기간 :</p> <p>2021.11.01. - 2023.08.31. (22개월)</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>장시간 수술 작업자의 거북목 자세에서 신체의 근골격계 피로도 경감을 위한 웨어러블 장치 개발</li> <li>지원 자격 및 필요 기술 <ul style="list-style-type: none"> <li>웨어러블 로봇공학 관련 기계공학/전기전자공학/메카트로닉스/의공학 전공 석박사 학위 소지자 (필수)</li> <li>EMG 측정 인체실험 설계 및 수행 숙련자 (우대)</li> <li>CAD 설계, 기계가공 및 3D 프린팅 숙련자 (우대)</li> </ul> </li> <li>담당업무 <ul style="list-style-type: none"> <li>웨어러블 장치 설계 및 제조</li> <li>웨어러블 장치의 인체 착용 성능 평가</li> </ul> </li> <li>홈페이지 : <a href="https://phandragon.wixsite.com/kimlab-kist/opportunities">https://phandragon.wixsite.com/kimlab-kist/opportunities</a></li> </ul> |                                 |
| <p style="text-align: center;">소속 센터/단 명(Center) : 헬스케어로봇연구단</p> <p style="text-align: center;">연수 책임자(Advisor) : 김 승 원</p>  |                                 |