

## 연수 제안서

연구 분야	수술 로봇의 유연 소재 수술 도구 센서 개발
연구 과제명	실시간 인체 변형모델링이 적용된 3차원 네비게이션 시스템 개발 (범부처전주기의료기기사업)
연수 제안 업무	수술용 로봇의 삽입 카테터 정보(형상, 압력, 온도) 측정 시스템 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 : 2021년 03월 01일 ~ 2022년 12월 31일</p> <p>- 연수 내용 :</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1) 수술용 로봇의 유연 소재 의료 도구 형상 측정 연구 : 광섬유 기반 형상 센서의 의료 도구 활용을 위하여 정확성을 향상할 수 있는 구조 설계 및 신호 분석 등의 연구에 활용할 계획임.</li> <li>2) 수술 로봇의 수술 도구 센서 개발 : 온도/압력 등 수술 로봇에서 필요한 정보를 측정하고 모니터링 할 수 있도록 센서 개발 및 시스템 구성에 활용할 계획임.</li> </ol>	
<p style="text-align: right;">소속 부 서 : 바이오닉스연구센터</p> <p style="text-align: right;">연수 책임자 : 김 진 석</p>	