

연수 제안서

연구 분야	영상 인식 기반 로봇 서비스를 위한 로봇 지능 구현
연구 과제명	AI.로봇 인지증강을 위한 멀티모달 시각 지능 기술 개발
연수 제안 업무	영상 분석 알고리즘을 기반으로 바퀴 로봇, 4족 보행 로봇 등이 보행자를 검출/인식하여 발열체크 및 장소안내를 포함한 다양한 서비스를 구현하기 위한 로봇 지능 구현
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 : 채용일로부터 최대 3년</p> <p>- 관련과제 : AI.로봇 인지증강을 위한 멀티모달 시각 지능 기술 개발</p> <p>위 과제는 다양한 멀티모달 센서에 기반하여 특정 공간에서 pass-by형 보행자 신원인식 및 상태인식 시스템을 구현하기 위한 시각 지능 기반 기술을 연구하는 과제로, 본 연수에서는 해당 기술로 획득한 정보를 활용한 로봇 서비스 구현과 그에 관련한 기반 기술에 관한 연구를 진행함</p> <p>- 연수내용 :</p> <p>1) 전문연구요원(보충역) 연구원 (아래 내용 중 1개 이상)</p> <ul style="list-style-type: none"> - 영상 인식 알고리즘을 활용한 신원인식, 발열체크, 장소안내, 순찰 등 다양한 로봇 서비스를 수행하기 위한 로봇 지능 구현 - 다양한 물체를 robot gripper를 이용해 안정적으로 파지하기 위한 파지 모션 생성 및 제어기술 연구 - 음성 인식, STT, TTS 등의 기술을 활용한 대화형 HRI 구현 	
<p>소속 부 서 : 인공지능연구단</p> <p>연수 책임자 : 박해솔</p>	