

# 연수 제안서

|  |                                 |
|--|---------------------------------|
| 연구 분야  | 4족보행 로봇 자율주행                    |
| 연구 과제명   | AI.로봇 인지증강을 위한 멀티모달 시각 지능 기술 개발 |
| 연수 제안 업무   | 4족보행 로봇 자율주행 알고리즘 개발            |
| <p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 :</p> <p>1) 인턴 연구원 1인 : 2022.7.1.~2023.12.31. (과제 종료 후 연장, 최소 9개월~최대 22개월)</p> <p>- 관련과제 : AI.로봇 인지증강을 위한 멀티모달 시각 지능 기술 개발</p> <p>위 사업은 2023년 12월까지 수행되는 3년 과제로, RGB, IR, 뎀스, 열화상 등 다양한 모달리티를 갖는 여러 시각 센서로부터 취득된 데이터를 활용하여 AI.로봇이 다양한 상황에서 능동적, 자율적으로 동작할 수 있는 인공지능 시스템 구현을 위한 기반 기술 연구를 수행하고 있음.</p> <p>- 연수내용 :</p> <p>1) 인턴 연구원 1인</p> <ul style="list-style-type: none"><li>- ROS를 활용한 로봇 자율주행 알고리즘 실행 및 테스트</li><li>- 이미 구현된 시각지능 딥러닝 모듈을 활용한 안내 로봇 임무 수행 알고리즘 구현</li><li>- 4족보행 로봇을 활용한 실험 수행 및 데이터 수집 및 분석</li></ul> |                                 |
| 소속 부 서 : 인공지능연구단   |                                 |
| 연수 책임자 : 박해솔   |                                 |