

## 연수 제안서(Training Proposal)

<b>연구 분야 (Research Fields)</b>	소프트 로봇공학 (가변강성 메커니즘)
<b>연구 과제명 (Project Title)</b>	열전소자와 상전이 소재를 이용한 가변강성 메커니즘 개발
<b>연수 제안 업무 (Training Proposal Work)</b>	구조 역학해석, 유연열전소자 제조, 온도제어 시스템 개발
<p><b>- 연수기간 :</b> 2021.11.01. - 2023.06.30. (20개월)</p> <p><b>- 연수 내용 :</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>● 열전소자(thermoelectric module)와 상전이(phase transition) 소재를 이용한 가변강성 내시경 메커니즘의 설계, 해석, 제조공정 개발을 수행할 것입니다. 상전이 소재에 열전달을 하기 위한 유연열전소자의 설계 및 제조, 온도 제어를 담당합니다.</li> <li>● 지원 자격 및 필요 기술             <ul style="list-style-type: none"> <li>- 기계공학/전기전자공학/재료공학 석사 학위 이상 소지자 (필수)</li> <li>- 유연 열전소자(flexible thermoelectric module) 개발 경험자 (우대)</li> <li>- 열전달 (conduction/convection) 관련 전공자 (우대)</li> <li>- SolidWorks CAD 설계, COMSOL 시뮬레이션 숙련자 (우대)</li> </ul> </li> <li>● 담당업무             <ul style="list-style-type: none"> <li>- 유연열전소자 설계 및 제조, 온도 제어 시스템 개발</li> </ul> </li> <li>● 홈페이지 : <a href="https://phandragon.wixsite.com/kimlab-kist/opportunities">https://phandragon.wixsite.com/kimlab-kist/opportunities</a></li> </ul>	
<p>소속 센터/단 명(Center) : 헬스케어로봇연구단</p> <p>연수 책임자(Advisor) : 김 승 원</p>	