

# 연수 제안서

연구 분야	소프트 로보틱스
연구 과제명	멀티모달인식 기반으로 일상생활환경의 다양한 물체를 파지 조작하고 도구 활용 작업이 가능한 로봇 작업 제어 기술 개발
연수 제안 업무	물체 파지 기술 개발
<p>(연수 내용)</p> <p>- 연수기간 : 2021. 10. 01. ~ 2022. 02. 28.</p> <p>- 연수 내용 : 소프트 로보틱스의 한계점인 힘과 크기를 극복하고 다양한 크기와 무게의 물체를 파지하고 조작 할 수 있는 소프트 물체 파지 기술 시스템을 개발함.</p> <ul style="list-style-type: none"><li>● 소프트 액추에이터 연구 개발</li><li>● 소프트 그리퍼 제작</li><li>● 소프트 로보틱스 제작 및 최적화 진행</li></ul> <p>위의 연수를 통해 다양한 소프트 액추에이터 제작 경험을 습득하고, 파지 기술을 개선시키는 기술을 습득할 수 있음.</p>	
소속 부 서 : 지능로봇연구단	
연수 책임자 : 송 가 혜	